

# 磁場解析入門セミナー



Copyright © Murata Software Co., Ltd. All rights reserved. 30 June 2021 1



## 1. 磁場解析の概要

# 2. 磁場解析の機能・設定の紹介

3. 磁場解析のポイント



## 1. 磁場解析の概要

- Femtet<sup>®</sup> の3つの電磁界ソルバ
- ・磁場解析の3つの種類
- •静解析
- 調和解析
- 過渡解析
- 2. 磁場解析の機能・設定の紹介
   3. 磁場解析のポイント

# Femtet<sup>®</sup>の3つの電磁界ソルバ <sup>●</sup> Murata Software

### Femtet®には3つの電磁界ソルバがあります。

| ソルバの選択   |   |   |  |  |
|--|---|---|--|--|
| <ul> <li>■磁場解析</li> <li>□ 電場解析</li> <li>□ 磁場解析</li> <li>□ 電磁波解析</li> <li>□ 電磁波解析</li> <li>□ 電磁波解析</li> </ul> | Coulomb<br>Gauss/Luvens<br>Hertz<br>Watt<br>Curie | -応力・圧電<br>□応力解析<br>□圧電解析<br>□法体解析<br>□音波解析<br>□簡易流体解析 | Galileo<br>Ravleigh<br>Bernoulli<br>Mach<br>Pascal |  |
| 解析の種類  | 解析できる周  | 割波数の目安  |  |  |
| 電界解析   | 一定電流・電  | Î圧  |  |  |
| 磁界解析   | 低周波(~ 1   | LMHz くらい)   |  |  |

電磁波解析 高周波(1MHz ~ 数十GHz くらい)





磁場解析では、3種類の解析ができます。



| 静解析        | 調和解析  | 過渡解析         |
|------------|---|--------------|
| • 静磁場分布の解析 | • 交流磁場分布の解析   | • 時間軸磁場分布の解析 |
| • インダクタンス  | ・表皮効果を考慮した  | • 誘導電流       |
| • 電磁力 …など  | インダクタンス <ul> <li>・誘導電流、誘導加熱         <ul> <li>…など</li> </ul> </li> </ul> | ・モータの解析 …など  |

静解析



**静解析**では、直流電流や磁石が作り出す静磁場分布を計算します。 インダクタンスや電磁力も計算されます。 非線形のBHカーブをもつ材料を扱うことができます。



電流密度分布(静解析)

周波数=0(直流)の解析  $\nabla \times \frac{1}{\mu} (\nabla \times A) = J_0$ を解いています。

> A:磁気ベクトルポテンシャル(磁束密度 B=∇×A) Φ:電位 μ:透磁率 σ:導電率 J0:強制電流密度

# 調和解析



**調和解析**では、交流電流が作り出す交流磁場分布(動磁場分布)を計算します。 誘導電流や表皮効果を考慮した計算ができます。 インダクタンスも計算されます。 熱伝導解析との連成により、誘導加熱(IH)の計算も可能です。 非線形のBHカーブをもつ材料を扱うことはできません。



$$0 < 周波数(交流)の解析$$
  
 $\nabla \times \frac{1}{\mu} (\nabla \times A) + \sigma (j\omega A + \nabla \phi) = J_0$   
を解いています。

A:磁気ベクトルポテンシャル(磁束密度 B=∇×A) Φ:電位 μ:透磁率 σ:導電率 J0:強制電流密度

# 過渡解析



過渡解析では、直流/交流/任意波形の電流や磁石が作り出す
 時間軸の磁場分布(動磁場分布)を計算します。
 誘導電流や表皮効果を考慮した計算ができます。
 非線形のBHカーブをもつ材料を扱うことができます。
 外部回路との連成解析が可能で、モータの解析ができます。
 ※過渡解析は磁場拡張オプション機能です。



磁束密度分布(過渡解析)

時間軸の解析

$$\nabla \times \frac{1}{\mu} (\nabla \times A) + \sigma \left( \frac{\partial A}{\partial t} + \nabla \phi \right) = J_0$$
  
を時間ステップを刻んで解いています。

A:磁気ベクトルポテンシャル(磁束密度 B=∇×A) Φ:電位 μ:透磁率 σ:導電率 J0:強制電流密度



## 1. 磁場解析の概要

## 2. 磁場解析の機能・設定の紹介

- ・解析の流れ
- ・解析条件の設定
- ・材料定数の設定
- ・ 境界条件の 設定
- 解析結果

# 3. 磁場解析のポイント

# 解析の流れ



- ・ 3次元モデルの形状定義
- ・解析条件:解析の種類・メッシュサイズ…
- ボディ属性:磁化の方向…
- 材料定数:比透磁率·導電率·鉄損…
- ・境界条件:電気壁・磁気壁・開放境界・対称境界…





解析条件:回転機



#### 過渡解析で回転機(モータや発電機)の解析を行うための設定です。 回転速度やスライドメッシュなどを設定します。

| 転機   |  |  |
|--|--|--|
| 回転移動<br>●速度→定 3 ÷ 回転数 1.8 X10 [r/min] □-タの初期回転位置 0.0 [deg] ※負値で逆回転   | - スライドメッシュの位置(ロータ/ステータのギャップ部)<br>✓ 自動計算<br>- ロータタイプ<br>● インナーロータ<br>● アウターロータ                  |  |
| <ul> <li>○運動方程式連成</li> <li>・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・</li></ul>  | ギャップ部の半径       内側     0.0       外側     0.0       中心     0.0000                                 |  |
| ギャップタイプ<br>●ラジアルギャップ<br>○アキシャルギャップ(3次元解析のみ対応)<br>スライドメッシュの分割数  |  |  |
| <ul> <li>周方向メッシュ分割角度</li> <li>1.0 [deg]</li> <li>1ステップ当たりの回転量</li> <li>ユーマ</li> <li>スライドメッシュ層数</li> <li>3</li> </ul> | スライドメッシュの軸方向の分割サイズ<br>●軸方向のメッシュサイズを自動的に決定する<br>●指定のメッシュサイズで等間隔に分割<br>●テーブルで座標ごとのメッシュサイズを指定<br> |  |





過渡解析で外部回路との連成解析を行うときの設定です。 外部回路図エディタを起動して定義します。

| <ul> <li>解析の種類</li> <li>●静解析(Gauss)</li> <li>● 調和解析(Gauss)</li> <li>● 過渡解析(Luvens)</li> <li>オブション(Luvens)</li> <li>オブション(Luvens)</li> <li>オブション(Luvens)</li> <li>市蔵服</li> <li>● 協密編集</li> <li>● 「日本</li> <li>● 「日本<th>磁場解析</th><th></th><th></th></li></ul>        | 磁場解析   |   |   |
|--|--|---|---|
| <ul> <li>● 過渡解析(Luvens)</li> <li>オブション(Luvens)</li> <li>オブション(Luvens)</li> <li>● 小小名=V1</li> <li>● 小小名</li> <li>● 小小名=V1</li> <li>● 小小名</li> <li>●</li></ul> | 解析の種類<br>〇 静解析 (Gauss)<br>〇 調和解析 (Gauss)   | UVW1<br>波形タイプ= 交流(cos波)<br>電流(振幅)=5 A<br>日波数=60 Hz<br>U<br>U<br>U<br>U<br>U<br>U<br>U<br>U<br>U<br>U<br>U<br>U<br>U | <u>月</u><br>又転 = Off<br>8 Ohm<br>珍ンス=0 nH |
|  | <ul> <li>● 過渡解析(Luvens)</li> <li>オプション(Luvens)</li> <li>✓ 外部回路連成</li> <li>□路図編集</li> </ul> | 1000000000000000000000000000000000000   | /1<br>東転 = Off<br>8 Ohm<br>ゆンス=0 nH       |
| □ インダクタンスを計算する   | <ul> <li>□回転機</li> <li>□並進機</li> <li>□インダクタンスを計算する</li> </ul>                              |   | V1.<br>又転=Off<br>8.0hm                    |





モデル外部から磁界を印加した状態を解くための設定です。 静解析、過渡解析では一定磁場、 調和解析では振動する磁場が印加されます。

| 外部磁界  |  |         |
|---|--|---------|
| <ul> <li>入力タイプ</li> <li>●磁東密度[T]</li> <li>○磁界[A/m]</li> </ul> | 外部磁界の強さ<br>X 0.0<br>Y 0.0<br>T ✓<br>Z 0.0<br>(注)外部磁界を設定すると、外部境界条件が<br>外部磁場印加条件に変更されます。 | 交流磁界を印加 |

受信コイルの起電力(NFC)





磁場解析で設定できる材料定数は3種類あります。

| 1924<br>               |       |         |       |                           |
|------------------------|-------|---------|-------|---------------------------|
| - 材料タイプ                |       |         |       |                           |
| ◉軟磁性材料                 | ○永久磁石 | ○着磁材    | 料     | ○永久磁石<br>○(不可逆減磁考慮)       |
| ○軟磁性材料<br>○(マイナーループ使用) |       |         | 課引用   | ○永久磁石(不可逆減磁<br>○結果の減磁率反映) |
| 磁化特性タイプ                | 異方性   | 一周波数依存一 | 一温度依存 | 字性                        |
| ◉線形(一定値)               | ◉等方   | ●なし     | ⊚なし   |                           |
| ○B-Hカーブ                | ○異方   | ○あり     | ○あり   |                           |
|                        |       |         |       |                           |
| 比透磁率                   |       |         |       |                           |
| 1.0                    |       |         |       |                           |

透磁率









導電率

muRata Copyright © Murata Software Co., Ltd. All rights reserved.

# 磁性材料の材料定数入力

磁性材料には大きく分けて2種類あり、それぞれ入力方法が異なります。

### 〇軟磁性材料

保磁力が小さく透磁率が大きい材料。

## 鉄

ケイ素鋼

ニッケル

- パーマロイ
- ソフトフェライト など

## 〇硬磁性材料(永久磁石)

保磁力が大きい材料。永久磁石として用いられる。 ネオジム磁石 アルニコ磁石 フェライト磁石 (ハードフェライト) サマリウムコバルト磁石 など











# 硬磁性材料(永久磁石)の入力方法 Đ Murata Software

透磁率タブの材料タイプで[永久磁石]にチェックを 入れ、以下のように入力します。

①短時間で解析したい場合

[磁化の強さ](残留磁束密度)と[比透磁率] (リコイル比透磁率)を入力します。

②精度よく解析したい場合(計算時間は長い)
 材料のB-H曲線(磁気ヒステリシス曲線)のデータを
 [非線形テーブル]に入力します。
 通常は減磁曲線(第二~三象限)のデータを入力します。
 B-H曲線データは、材料メーカーのHPなどから
 入手できます。

磁束密度B

磁場H





永久磁石のB-H曲線



## 🛑 Murata Software





## 🛑 Murata Software

#### ②鉄損経験式

鉄損を磁束密度と周波数からなる 経験式を使用して算出します。 経験式の係数を入力します。

 $Wh = Kh B^{\alpha} f^{\beta}$  $We = Ke B^{\gamma} f^{\delta}$ 

- Wh: ヒステリシス損失密度 [W/m3] We: ジュール損失密度 [W/m3]
- B: 磁束密度 [T]
- f: 周波数 [Hz]

| 鉄損の特性定義タイプ<br>○ジュール損のみ<br>(電流分布から計算)<br>○鉄損テーブル   | <ul> <li>計算手法(磁束密度の参照</li> <li>●振幅値(変化幅/2)</li> <li>○最大値</li> </ul> | 照)<br>※基本周波数は<br>解析条件の磁場<br>解析タブで設定 |
|---|---|-------------------------------------|
| <ul> <li>         ・         ・         ・</li></ul> | ○ 周波数分析(FFT)  |                                     |
| ヒステリシス損   |   |                                     |
| Kh 10   |   |                                     |
| a 1.6   |   |                                     |
| β 1.0   |   |                                     |
| ジュール損   |   |                                     |
|   |   |                                     |
| Ke 0.1  |   |                                     |
| Y 2.0   |   |                                     |
| δ 2.0   |   |                                     |



21

## 鉄損の計算手法と基本周波数

①鉄損テーブル、②鉄損経験式に共通の設定として、計算手法と基本周波数があります。

鉄損特性の入力方法

| <b>鉄損</b>                                       |  |                               |
|---|--|-------------------------------|
| 鉄損の特性定義タイプ<br>○ジュール損のみ<br>(電流分布から計算)<br>●鉄損テーブル | <ul> <li>計算手法(磁束密度の参照) –</li> <li>●振幅値(変化幅/2)</li> <li>○最大値</li> </ul> | ※基本周波数は<br>解析条件の磁場<br>解析タブで設定 |
| ○鉄損経験式  | 〇周波数分析(FFT)  |                               |
| - テーブル追加<br>周波数 100                             | Hz ~ 追加  |                               |

## 解析条件の磁場解析タブ

🛑 Murata Software

| -基本問波数(1) | <b>刮</b> 期、鉄損計 | 質で利用)   |
|-----------|----------------|---------|
| ● 電源の周;   | 波数             |         |
| ○ 周波数を    | 指定             |         |
| 周波数       | 0.0            | [Hz]    |
| ○極数、回     | 転数から計算         |         |
| 極数        | 0              |         |
| 回転数       | 1.8            | [r/min] |
|           |                |         |

#### <鉄損の計算手法>

- ・入力電流が正弦波の場合 [振幅値]を選択
- ・入力電流が三角波や矩形波等の場合と
   高調波の損失を考慮したい場合
   [周波数分析(FFT)]を選択
   ※過渡解析が必要

#### <基本周波数>

原則、[電源の周波数]で良い。 入力電流が任意波形の場合は、任意波形テ ーブルの定義時刻範囲から周波数が決定される。

DC電源の場合や、自身で明示的に設定したい場合は、[周波数を指定]や[極数、回転数から計算]を利用する。

ボディ属性



方向

## ボディ属性とは、材料定数以外のボディに与える条件のことです。 磁場解析で設定できるボディ属性は3種類あります。

|  | 方向                         |  |
|--|----------------------------|--|
| - み/幅                                      | 方向タイプ のペクトル の 日中心方向 (ラジアル) | ○極異方   |
| 風行き方向の厚み                                   | ○オイラー角 ○円周方向               | ONJUNSON                                     |
| 指定方法     0 ↓       ●解析空間での設定値を使う     [mmo] | z方向ベクトル<br>X 0             | XYZ はモデルウインドウの座標系です。<br>xyz は材料定数の座標系です。<br> |
| ○ボディ属性毎に指定する 1.0 X10 [1000]                | Y 0<br>Z 1                 | Z a z  |
| ワイヤボディの幅-3 -3 -3                           | □2本のベクトルを入力し3方向<br>□を指定する  | Y Y  |
| 1.0 X10 [mm]                               | x方向ベクトル<br>X 0.0           | x  |
|  | Y 0.0                      | □分布取込<br>Z 方向ペクトル分布取込                        |
|  | 2 0.0                      | x 方向ベクトル分布取込                                 |





| 皮形   | 值  | 方向   |
|--|--|--|
| <ul> <li>○一定</li> <li>交流<br/>(cos波)</li> <li>○任意波形</li> <li>…</li> <li>○外部回路連成</li> <li>回路図上のコイル名</li> <li>U1 ∨</li> </ul> | <ul> <li>電流値<br/>(振幅)</li> <li>周波数</li> <li>50</li> <li>kHz &lt;</li> <li>位相</li> <li>0.0</li> <li>[deg]</li> <li>巻数</li> <li>100</li> <li>[Turn]</li> </ul> | <ul> <li>・</li> <li>・</li> <li>・</li> <li>ホ入面指定</li> <li>・</li> <li>ホ入出面指定(内部)</li> <li>*</li> <li>流入出面が空気の内部に存在</li> <li>・</li> <li>・</li></ul> |
| げション<br>↓ 与える電流の分布を均一<br>(巻数 > 1Turn の場合(<br>誘導電流<br>●あり<br>○ なし   | にする<br>に使用検討)  | Y 0.0<br>Z 1.0   |

電流

# ボディ属性:方向



## 磁石の磁化方向の設定に使用します。







ボディに印可する電流値や電流方向を設定します。

| 形   | 値   | 方向   |
|---|---|--|
| <ul> <li>○一定</li> <li>交流<br/>(cos波)</li> <li>○任意波形</li> <li>····</li> <li>○外部回路連成</li> <li>回路図上のコイル名</li> <li>U1 ~</li> </ul> | 電流値<br>(振幅)     0.1     A       周波数     50     kHz       位相     0.0     [deg]       巻数     100     [Turn] | <ul> <li>・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・</li></ul> |
| プション<br>- 与える電流の分布を均→<br>(巻数 > 1Turn の場合(<br>- 誘導電流<br>●あり<br>○ なし  | にする<br>ご使用検討)   | Y 0.0<br>Z 1.0   |

<方向の設定>
・ループコイルの場合
磁場方向ベクトルを設定します。



・それ以外の場合
 流入出面を選択します。







流入出面の位置には以下のルールがあります。



流入出面が空気内部にあっても良いです。

流入出面は空気外部に引き出す必要があります。 外部境界条件は電気壁に設定する必要があります。 (流入出面が互いに電気的に接続されている状態)

※ループコイルの場合は引き出す必要はありません。



## 🛑 Murata Software

多巻きコイルの解析では、ボディ形状が複雑になり計算負荷が大きくなるため、Femtetではコイル領域を塊状として巻数を設定する機能(通称バルクコイル)を備えています。







## 境界条件は大きく3つに分けられます。







#### 磁場解析で使える境界条件は6種類あります。

| 電気        |             |        |  |
|-----------|-------------|--------|--|
| ○境界条件の種類─ |             |        |  |
| ◎ 電気壁     | ◎ 表面インピーダンス | ◎ 多層電極 |  |
| ◎ 開放境界    | 🔘 入出力ポート    |        |  |
| ◎ 磁気壁     | ◎ 積分路       |        |  |
| ◎ めっき壁    | ◎ 集中定数      |        |  |
|           |             |        |  |

・電気壁
 磁界ベクトルが平行になる境界

- ・開放境界
   磁界が自然に広がる境界
- ・磁気壁
   磁界ベクトルが垂直になる境界
- 入出カポート 電磁波の出入り口となる境界
- 積分路
   電流を積分して起電力を計算する境界
- ・ 対称面
   対称モデルの対称面に設定する境界

入出カポートはほとんど使いません。 それ以外の5つをご紹介します。





磁界は、**電気壁に対して平行**に、磁気壁に対して垂直になります。

磁気壁は、主に外部磁場印加時に利用します。 電気壁は、**導体で囲まれた解析空間**を表現できます。 磁場解析の外部境界条件のデフォルトは電気壁です。







磁界が解析領域外に自然に広がる境界条件です。 磁界の指向性解析時に使用します。



| 放境界  |  |
|--|--|
| <ul> <li>種類</li> <li>無限要素</li> <li>●吸収境界</li> <li>●PML(完全整合層)</li> <li>●吸収境界(低周波)</li> </ul> | 原点座標       X     0.0       Y     0.0       Z     0.0 |
| 吸収境界の次元<br>01次   | <b>●</b> 2次  |
| ソル、「固有の設定<br>□現在のお使いのソル」で  | では固有の設定はありません  |
| PML層の設定<br>PML厚み 0.3   | [波長] 圧電解析用の設定  |
| 注意<br>このタブで設定された開放境!<br>条件を設定してください。PML<br>できます。   | 界を用いるには、モデル上に「開放境界」の境界<br>以外であれば、外部境界条件に指定する事も       |

# <使用上の注意> ・解析条件設定で原点座標を設定する必要がある ・解放境界は球面上にのみ設定可能





## 誘導起電力の計算を行いたい場合に設定します。 調和解析で利用可能です。



| テーブル                                     |                 |                 |
|--|-----------------|-----------------|
| 磁界エネルギー[J] Q値 起電力[V] ジュール損 Pe[W] ヒステリシス損 |                 |                 |
|  | 実部              | 虚部              |
| Integral                                 | 2.73848515e-005 | 3.35324547e-001 |

受信コイルの起電力や、無線電力 伝送の解析などで使用します。





対称モデルの対称面に設定する境界条件です。









フィールドでは電磁界などが視覚的に表示されます

- 磁界、磁束密度、電流密度など ベクトル量のベクトル表示
- 各種損失密度など
   スカラー量・各種ベクトル量の大きさの
   コンター図表示
- グラフ表示
- アニメーションの作成







## テーブルでは主な計算結果の値を確認できます

| テーブル  |                      |                          | X                       |
|---|----------------------|--------------------------|-------------------------|
| 磁界エネルギー[J] Q値 ジュール損 Pe[W]   | │ ヒステリシス損 Ph[W] │ 鉄損 | Pe+Ph[W] 全損失[W] ポート電流[A] | インピーダンス[ohm] ポート間電位差[V] |
| インダクタンス[H]<br>一<br>イル1 Coil Coil_InAuto Coil_OutAuto<br>L1 1.8807732e-2 | 結合係数                 | 有限要素法情報                  |                         |
| 磁場解析 ▼ 0: 5.000e+04[Hz]   | ▼ 数値表記設定             | びラフ <b>エクスポート 閉じる</b>    |                         |

## インダクタンス、トルク、各種損失量などが表示されます。

計算結果:指向性



### 指定した距離での磁界の指向性を表示できます。

| 磁界指             | 向性調             | †算                 |                   |                | 1000   | X  |
|-----------------|-----------------|--------------------|-------------------|----------------|--|--|
| モー<br>0:1<br>観測 | -ド<br>新鮮<br>則点の | 所<br>)位置-          |                   |                | 表示の種類<br><ul> <li>Hx[A/m]</li> <li>Hy[A/m]</li> <li>Hz[A/m]</li> <li>[H][A/m]</li> </ul> | Polarグラフ<br>XYグラフ<br>終了<br>ヘルプ(H)<br>座標系 |
| r               | r               |                    | 0.346             | [m]            | 対称面  | z  |
|                 | φ               | min<br>max<br>step | 0.0<br>90.0<br>0  | [deg]<br>[deg] | XY面(Z軸垂直) 対称性なし ▼<br>YZ面(X軸垂直) 対称性なし ▼<br>ZX面(Y軸垂直) 対称性なし ▼                              |  |
|                 | θ               | min<br>max<br>step | 0.0<br>90.0<br>10 | [deg]<br>[deg] | グラフの横軸   | × ØN                                     |
| 進行              | 宁状況             |                    |                   |                |  |  |



磁界(Real) [uA/m]


## 1. 磁場解析の概要

# 2. 磁場解析の機能・設定の紹介

# 3. 磁場解析のポイント

- ・解析精度の向上と計算の高速化
- •線形解析と非線形解析
- 調和解析
- ・損失と磁場熱連成解析
- ・ 電場解析機能による浮遊容量計算

# 

・メッシュ

### ・空気サイズ

## ・対称モデル

muRata Copyright © Murata Software Co., Ltd. All rights reserved.





構造解析、電磁界解析、流体解析など広範囲な分野で利用されている もっとも著名な数値解析手法の一つです。 解析領域を有限個の要素と呼ばれる小領域に分割して解く事から、 有限要素法の名前がついています。 Femtetではこの有限要素法を使用しています。







#### [解析条件の設定]の [メッシュ]タブから1次要素と2次要素を選択できます。



メッシュサイズ



メッシュを細かくすると、計算の精度が向上し真値に漸近します。 磁場の変化が激しい所を細かくする必要があります。 磁場の変化がなだらかな所は、逆に粗くすることで解析時間が短縮できます。



# メッシュサイズの設定方法









磁場が十分小さくなる所まで空気のボディが存在している必要があります。

空気領域の自動的作成設定(デフォルトはONでスケールは3)

| Хуўд   |  | 開磁路のモデルの場合  |
|--|--|---|
|  |  | ̄ スケールは最低2以上は必要です。                                    |
| メッシュ設定<br>メッシュ作成方法<br>●自動メッシュ ドキャンコン (マップドメッシュ)  | メッシュのコントロール 設定<br>アダプティブメッシュ<br>□アダプティブメッシュを使用する 設定                    |   |
| <ul> <li>○手動メッシュ</li> <li>メッシュサイズ</li> <li>□標準メッシュサイズを自動的に決定する</li> <li>(滞洗 + 2)、サイズで自動的に決定する</li> </ul> | 空気領域自動作成 <ul> <li>空気領域を自動作成する</li> <li>空気領域のスケール モデル長 x 3.0</li> </ul> |   |
| 標準3992171X 2.0 [mm]  | ✓空気領域のメッシュサイズを自動的に決定する 空気領域のメッシュサイズ 13.44 [mm]                         | 閉磁路のモデルの場合<br>(磁界が磁性体コアに集中し漏れない)<br>スケールは1.2倍程度で十分です。 |
| 空気   |  |   |





解析モデルの形状(属性含む)に対称性がある場合、 モデルを対称面でカットした対称モデルで解析することができます。



#### 要素数を低減して計算コスト(時間やメモリ量)を大幅に低減することができます。





解析モデルの形状(属性含む)に軸対称性がある場合、2次元軸対称で解析することで さらに計算時間を短縮可能です。







## ・線形と非線形解析

## ・磁場解析での非線形解析



・線形方程式は一回の演算で解けます

計算量→小

・非線形方程式は一回の演算で解けません
・反復計算(ニュートンラフソン法)で解きます
・場合によっては解けないケースもあります





#### 材料(透磁率もしくは磁石)の磁化特性タイプで B-Hカーブ(もしくはM-Hカーブ)が選択されると非線形解析となります。





非線形計算が収束しないときは

- 1. B-Hカーブの曲線が測定誤差などによりガタガタになっている(一意に増加していない) 箇所がないか調べ、なめらかになるよう修正します。
- 2. [解析条件の設定] [高度な設定]で以下の値を変更します。
  - 2-1. [加速/減速係数を自動で補正する]をOFFにし、 [加速/減速係数]に0.5、0.1といった1より小さい値を設定してみる
  - 2-2. 最大反復回数を増やしてみる

| <ul> <li>□</li> <li>□</li> <li>□</li> <li>○</li> <li>○</li></ul> | 非線形解析の設定       |         | × |
|---|----------------|---------|---|
|   | <br>収束判定設定     |         |   |
| 高度な設定   | <br>最大反復回数     | 100 🚔   |   |
| 各種設定<br>非線形解析の設定  | 加速/減速係数        | 1.0     |   |
| 固有値計算の設定  | <br>──         |         | - |
| 応力解析/圧電解析の設定  | <br>収束判定       | 1.0 X10 |   |
| 表面間輻射の設定  |                | -15     | F |
| 熱伝導解析の設定  | <br>収束判定(絶対誤差) | 1.0 X10 | _ |



## ・解析可能な周波数の範囲

- ・調和解析でのインダクタンス
- ・表皮効果とは
- ・調和解析での導体の扱い

磁場解析(Gauss)の計算可能周波数(目安) モデルサイズが波長の1/10以下くらいまで

磁場解析(Gauss)で計算可能

周波数が低い時

磁場解析(Gauss)で計算不可能 →電磁波解析(Hertz)で計算可能

周波数が高くなると



# 解析可能な周波数の範囲

コイルの例



# 周波数によるインダクタンス 🌔 Murata Software

周波数によりインダクタンスは変化します。 以下は調和解析で解析した例です。



周波数が高くなるにしたがい、 インダクタンス値は小さくなります。 この現象は表皮効果によるものです。

# 表皮効果とは



周波数が高くなると磁場は金属の表面のみにしか侵入できません。 この現象のことを表皮効果といい、侵入できる距離を表皮厚みといいます。

表皮厚みは、次式で計算されます。



※正確には表皮厚みは、ある材質に入射した電磁界が 1/e (≒ 1/2.718 ≒ -8.7dB) に減衰する距離である

- ・表皮効果により、中心部分(灰色)の磁場が0に→磁場の総量が減る→インダクタンス減
- ・表皮効果により、電流が流れる断面積が減る→抵抗増→損失増
- ・表皮効果は渦電流(誘導電流)により発生する現象





#### 表皮効果を少ないメッシュ数で精度良く計算するための機能です。 調和解析、過渡解析で利用できます。

| □ III IIII IIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIIII   |  |                     |
|--|--|---------------------|
| <b>メッ</b> シュ   |  |                     |
| <ul> <li>メッシュ設定</li> <li>メッシュ作成方法</li> <li>●自動メッシュ</li> <li>○半自動メッシュ(マップドメッシュ)</li> <li>○手動メッシュ</li> </ul> | メッシュのコントロール 設定<br>アダプティブメッシュ<br>□アダプティブメッシュを使用する 設定<br>空気領域自動作成            |                     |
| メッシュサイズ<br>□標準メッシュサイズを自動的に決定する<br>標準メッシュサイズ 2.0 [mm]   | ✓空気領域を自動作成する<br>空気領域のスケール モデル長 x 3.0 ✓空気領域のメッシュサイズを自動的に決定する                |                     |
| 要素の種類<br>● 4面体  ● 6面体(開発中)  □ボディ表面のメッシュが正3角形となるよう作成する  | 空気領域のメッシュサイズ 33.599999999 [mm]<br>「「「「「「「「」」の設定                            |                     |
| 要素の次数<br>○1次要素 (時間重視)<br>●2次要素 (猪度重視)  | <ul> <li>参照周波数 1</li> <li>         ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・</li></ul> | 導体表面に薄いメッシュが目動生成される |





### ·損失

### •磁場熱連成解析

損失



損失には一般的に以下のものが存在します。 銅損:コイルのジュール損 鉄損:コアのヒステリシス損+コアのジュール損(誘導電流損)

損失はいずれも熱エネルギーに変わります。 誘導電流損による熱を利用したものが誘導加熱(IH)です。

| ーブル                      |                      |                           |                             |                              |         |
|--------------------------|----------------------|---------------------------|-----------------------------|------------------------------|---------|
| ポート電流[A]  <br>磁界エネルギー[J] | インピーダンス[ohm]<br>  Q値 | ボート間電位差[V]<br>ジュール損 Pe[W] | インダクタンス[H]<br>ヒステリシス損 Ph[W] | 結合係数  <br> <br>  鉄損 Pe+Ph[W] | 有限要素法情報 |
|                          | 値                    |                           |                             |                              |         |
| Air                      | 0.000000             | 00e+000                   |                             |                              |         |
| Coil1                    | 4.385740             | 69e-004                   |                             |                              |         |
| Coil2                    | 4.384595             | 04e-004                   |                             |                              |         |
| Core                     | 0.000000             | 00e+000                   |                             |                              |         |
| 全体                       | 8.770335             | 73e-004                   |                             |                              |         |

調和解析の出力結果例





熱伝導解析との連成により、温度分布の解析が可能です。 磁場解析で求めた損失=発熱量として計算します。



温度分布 IHクッキングヒーターの解析





放熱経路(境界条件)の設定が最大のポイントです。

### 熱伝導解析の境界条件

| <u>촸</u>                    |                            |                   | 皆界冬件の種類   |
|-----------------------------|----------------------------|-------------------|---|
| 境界条件の種類<br>●温度 ○熱流束 ○熱伝達・対流 | ○熱抵抗<br>○測定端子<br>○断熱(設定なし) | <b>輻射の設定</b> なし ~ | ▪温度<br>•熱流束   |
| 0.0                         | 時間依存<br>重み関数               | □分布取込<br>分布データ    | <ul> <li>・熱抵抗</li> <li>・熱伝達・環境輻射</li> <li>・物体間輻射</li> <li>・断熱(初期設定:熱の出入りなし</li> </ul> |

![](_page_58_Picture_0.jpeg)

![](_page_58_Picture_1.jpeg)

![](_page_58_Figure_2.jpeg)

![](_page_59_Picture_0.jpeg)

### 🛑 Murata Software

![](_page_59_Figure_2.jpeg)

### 熱抵抗… 複数のボディの境界面に設定

(例題15)熱抵抗境界条件を用いた解析事例 熱抵抗面において温度が不連続に変化

| 0.0 ×10 (deg/W) |  |  |  |
|-----------------|--|--|--|
| 連成解析時の境界設定      |  |  |  |
| ── 応力解析では開放にする  |  |  |  |
| □電場解析では絶縁にする    |  |  |  |
|                 |  |  |  |
|                 |  |  |  |

![](_page_60_Picture_0.jpeg)

![](_page_60_Picture_1.jpeg)

![](_page_60_Figure_2.jpeg)

![](_page_61_Picture_0.jpeg)

![](_page_61_Picture_1.jpeg)

| 7                      | に以上「境境冊別   |
|------------------------|--|
|                        | _ <b>熱伝達係数</b> …熱伝達係数hを指定  |
|                        | ■ <b> </b>   |
| 輻射の設定                  |  |
| 環境(速度重視) >             | - <b>自然対流…</b> 自然対流の係数conを指定<br>(自動計算も可)                           |
|                        |  |
|                        |  |
| [W/m2/deg]             | - 現現細別…相子が無限速に行任9つ   |
| <u>1</u>               | 場合の輻射の係数radを指定   |
| 2                      | ,  |
| □時間依存<br>重み関数<br>分布データ | 自然対流<br>く<br>環境輻射<br>(周囲空間への輻射)<br>へ<br>へ<br>(<br>金制対流)            |
|                        | ■<br>■<br>■<br>■<br>■<br>■<br>■<br>■<br>■<br>■<br>■<br>■<br>■<br>■ |

執仁法,理告桓针

![](_page_62_Picture_0.jpeg)

![](_page_62_Picture_1.jpeg)

| 境界条件の種類<br>○温度  熱抵抗<br>○熱流束  ○測定端子<br>④熱伝達・対流  ○断熱(設定なし)   | <ul> <li>物体間輻射 …</li> <li>モデルの表面間での輻射における</li> <li>放射率を設定</li> </ul>           |
|--|--|
| 熱伝達 熱伝達係数指定   ●自然対流(係数自動計算) [W/m2/deg]   ●自然対流(係数直接指定) □分布取込   ○強制対流 分布データ   | (例題9)<br>内球(初期温度100度)と外球壁(初期温度0度)<br>間の輻射による熱のやりとりを考慮した過渡解析<br><sup>温度-値</sup> |
| 室温(環境温度を使用する)       ●時間依存       分布取込         25.0       [deg] ①       重み関数       分布データ         同グループにおいて<br>すきまなく設定することがポイン下 |  |
| ※1物体間輻射の境界条件のすきまが<br>※2輻射の相手が無限遠にある場合は   | 大きい場合は不自然な温度低下が発生します.go 2.00 3.00 4.00 5.00 6.00<br>「環境輻射」で係数設定します。 時間 ks]     |

## 電場解析機能による浮遊容量計算

![](_page_63_Picture_1.jpeg)

電場解析を利用することで、コイルの浮遊容量が計算できます。

![](_page_63_Figure_3.jpeg)

磁場解析例題8 ヘリカルコイル のモデルで浮遊容量を解析した例

![](_page_64_Picture_0.jpeg)

![](_page_64_Picture_1.jpeg)

![](_page_64_Picture_2.jpeg)

30 June 2021 65

![](_page_65_Picture_0.jpeg)

![](_page_65_Picture_1.jpeg)

## ·解析事例 ·解析条件

muRata Copyright © Murata Software Co., Ltd. All rights reserved.

30 June 2021 66

![](_page_66_Picture_0.jpeg)

![](_page_66_Picture_1.jpeg)

![](_page_66_Picture_2.jpeg)

![](_page_66_Picture_3.jpeg)

導体の抵抗値

![](_page_66_Figure_5.jpeg)

信号ラインの発熱(電場熱連成)

![](_page_66_Figure_7.jpeg)

電場解析:解析条件

### 🛑 Murata Software

![](_page_67_Figure_2.jpeg)

### 解析の種類

▪静解析 ▪調和解析

![](_page_67_Figure_5.jpeg)

![](_page_68_Picture_0.jpeg)

![](_page_68_Picture_1.jpeg)

### 静解析

周波数=0(直流)の解析

誘電体の解析:  $-\varepsilon \nabla^2 \phi = \rho$ 導体の解析:  $-\sigma \nabla^2 \phi = 0$ 

を解いている

### **調和解析** 0<周波数(交流)の解析

$$-\nabla \cdot (\sigma + j\omega \varepsilon) \nabla \varphi = j\omega \rho$$

を解いている

ε:誘電率 φ:電位 ρ:電荷密度 σ: 導電率

![](_page_69_Picture_0.jpeg)

![](_page_69_Picture_1.jpeg)

めっき槽内部の電流密度、電位分布やめっき膜厚みを求めます。

![](_page_69_Figure_3.jpeg)

| 解析象 | 作の設定    |          |          |                 |      |        |
|-----|---------|----------|----------|-----------------|------|--------|
| ע   | バの選択 電  | 場解析 メッシュ | 外部磁界     | 開放境界│調利         | 嘝析 . | メッキの解析 |
|     | 電極電圧    |          | 0        |                 |      |        |
|     |         | 1.0      | X10      | M               |      |        |
|     | 電流駆動解   | 折        |          |                 |      |        |
|     | 🔲 電流駆動  | 助を行う     |          |                 |      |        |
|     | 総電流     |          | 0<br>X10 | [A]             |      |        |
|     | メッキ厚の計算 | ġ.       |          |                 |      |        |
|     | le yyキ厚 | を計算する    |          |                 |      |        |
|     | yyキ時間   |          | 0<br>X10 | <b>*</b><br>[8] |      |        |

めっき解析の条件設定

めっき槽の解析

![](_page_70_Picture_0.jpeg)

### Murata Software

ホール効果を考慮した印加磁界に対するホール電圧、抵抗値を求めます。

![](_page_70_Figure_3.jpeg)

| 材料定数の編集 [HallDevice]  | × |
|---|---|
| 透磁率 導電率 説明  |   |
| <ul> <li>         · 算体の種類         <ul> <li></li></ul></li></ul> |   |
| +導体<br>ホール係数 3.5 ×10 [m3/C]                                     |   |
| 0 📚<br>ホール移動度 7.4 X10 [m2/V/sec]                                |   |
| OK キャンセル ヘルプ(H)   |   |

材料定数設定

#### ホール素子解析(2次元)

# 調和解析の基本方程式式導出

![](_page_71_Picture_1.jpeg)

Maxwell方程式

$$\nabla \times \mathbf{H} = \mathbf{J} + \delta \mathbf{D} / \delta \mathbf{t} \qquad (1)$$
$$\nabla \times \mathbf{E} = -\delta \mathbf{B} / \delta \mathbf{t} \qquad (2)$$
$$\nabla \cdot \mathbf{D} = \rho \qquad (3)$$
$$\nabla \cdot \mathbf{B} = \mathbf{0} \qquad (4)$$

H 磁場強度 [A/m]
J 電流密度 [A/m<sup>2</sup>]
D 電束密度 [C/m<sup>2</sup>]
E 電場強度 [V/m]
B 磁束密度 [T]
ρ 電荷密度 [C/m<sup>3</sup>]
J<sub>e</sub> 誘導電流密度[A/m<sup>2</sup>]
Jeはファラデーの誘導法則で発生する未知の電流

(1)式より  $J = J_0 + J_e$ とおくと  $\nabla \times H = (J_0 + J_e) + \delta D / \delta t$   $= (J_0 + \sigma E) + j \omega \epsilon E$ j  $\omega \epsilon E = 0$ と近似すると  $\nabla \times H = J_0 + \sigma E$   $H = (1/\mu)B$ より  $\nabla \times (1/\mu)B = J_0 + \sigma E$  (5)

(4)式から B= $\nabla \times A$  (6) となるベクトルポテンシャルAが定義できる

(2)式に(6)式を代入すると  $\nabla \times E = -\delta/\delta t (\nabla \times A)$   $\nabla \times (E + \delta A/\delta t) = 0$   $E = -\nabla \varphi - \delta A/\delta t$  (7) となるスカラポテンシャル $\varphi$ が定義できる

(5)式に(6)、(7)式を代入すると  $\nabla \times (1/\mu) \nabla \times A = J0 - \sigma (\nabla \varphi + \delta A/\delta t)$
## 出力項目の計算方法



<インダクタンス>

鎖交磁束数から算出している。

 $L=\Phi/I$ 

 $\Phi$ : 鎖交磁束数

I:コイル電流

詳細は以下の参考文献参照。

参考文献:磁界系有限要素法を用いた最適化 高橋則雄 森北出版 p68-70

## く電磁カン

節点力法を用いて算出している。

 $F = -\int T \cdot \nabla N dV$ 

T: Maxwellの応力テンソル

N:補間関数

詳細は以下の参考文献参照。

参考文献:磁界系有限要素法を用いた最適化 高橋則雄 森北出版 p70-77

## ソルバ名「Gauss」の由来 🌐 Murata Software



カール・フリードリヒ・ガウス(1777年4月30日 - 1855年2月23日)はドイツの数 学者、天文学者、物理学者である。彼の研究は広範囲におよんでおり、特に 近代数学のほとんどの分野に影響を与えたと考えられている。数学や磁気 学の各分野には彼の名が付いた法則、手法等が数多く存在する。18-19世 紀最大の数学者の1人である。